示例代码：

#! /usr/bin/python

# -\*- coding:utf-8 -\*-

import RPi.GPIO as GPIO

import time

def checkdist():

#发出触发信号

GPIO.output(2,GPIO.HIGH)

#保持10us以上（我选择15us）

time.sleep(0.000015)

GPIO.output(2,GPIO.LOW)

while not GPIO.input(3):

pass

#发现高电平时开时计时

t1 = time.time()

while GPIO.input(3):

pass

#高电平结束停止计时

t2 = time.time()

#返回距离，单位为米

return (t2-t1)\*340/2

GPIO.setmode(GPIO.BCM)

#第3号针，GPIO2

GPIO.setup(2,GPIO.OUT,initial=GPIO.LOW)

#第5号针，GPIO3

GPIO.setup(3,GPIO.IN)

time.sleep(2)

try:

while True:

print 'Distance: %0.2f m' %checkdist()

time.sleep(0.5)

except KeyboardInterrupt:

GPIO.cleanup()